Chapitre 3

Principe d’inertie

1. **Principe d’inertie**

|  |  |
| --- | --- |
| **Si**  on a des informations sur le mouvement…  **alors**  on en déduit des information sur les forces. | **Si**  on a des information sur les forces…  **alors**  on en déduit des informations sur le mouvement. |
| **A. 1.** Lorsqu'un système est immobile ou en mouvement rectiligne uniforme, on peut affirmer que les forces qui s'exercent sur lui se compensent.  immobilité ou rect. uniforme | **B. 1.** Inversement, lorsque les forces qui s'exercent sur un système se compensent, on peut affirmer qu'il est immobile ou en mouvement rectiligne uniforme.  immobilité ou rect. uniforme |
| **A. 2.** Lorsqu'un système n'est ni immobile ni en mouvement rectiligne uniforme, on peut affirmer que les forces qui s'exercent sur lui ne se compensent pas.  Ni immobilité Ni rect. uniforme | **B. 2.** Inversement, lorsque les forces qui s'exercent sur le système ne se compensent pas, on peut affirmer qu'il n'est ni immobile ni en mouvement rectiligne uniforme.  Ni immobilité Ni rect. uniforme |

Ces lois s'appliquent dans certains référentiels particuliers (appelés référentiels galiléens). Dans les situations étudiées cette année, elles s'appliqueront dans le référentiel proposé.

1. **Somme des forces et variation du vecteur vitesse**
   1. **Pour un mouvement rectiligne**

Lorsque la somme des forces est de même sens que le vecteur vitesse (même sens que le mouvement) alors la norme du vecteur vitesse augmente.

Inversement, lorsque la somme des forces est de sens opposé à celui du vecteur vitesse (sens opposé au mouvement) alors la norme du vecteur vitesse diminue.

* 1. **Pour un mouvement non rectiligne**

La somme des forces (sa direction, son sens, sa norme) indique la façon dont varie le vecteur vitesse.